

УДК 004.93

СИСТЕМА ПАРАЛЛЕЛЬНОГО РАСПРЕДЕЛЕННОГО ПРОГРАММИРОВАНИЯ MS# 2.0

А. В. Петров¹, Ю. П. Сердюк²

Язык программирования MS# является универсальным высокоуровневым языком программирования, предназначенным для создания программ, работающих на всем спектре параллельных архитектур — многоядерных процессорах, кластерах и Grid-системах. Рассматриваются основные идеи и специфические конструкции языка MS#. Перечисляются отличия системы программирования MS# 2.0 от ее предыдущей версии и обсуждаются вопросы многопоточного программирования в рамках этой системы. Приводится обзор MS# Grid System — системы исполнения MS#-программ на Grid-сетях. Описывается опыт использования этой системы для распределенного рендеринга изображений с помощью пакета Povray. Формулируются основные направления дальнейшей работы и отмечается применение языка MS# в учебно-образовательных целях. Статья подготовлена по материалам докладов авторов на Всероссийской научной конференции “Научный сервис в сети Интернет: многоядерный компьютерный мир” (<http://agora.guru.ru/abrau2007>).

Ключевые слова: параллельное распределенное программирование, параллельное программирование, grid-сети, распределенный рендеринг изображений, языки программирования.

1. Введение. Широкое распространение вычислительных систем с массовым параллелизмом, таких как многоядерные процессоры, кластеры и Grid-архитектуры, вновь поставило вопрос о разработке высокоуровневых, мощных и удобных языков программирования, позволяющих создавать сложное, но в то же время и надежное программное обеспечение, эффективно использующее возможности параллельных распределенных вычислений и легко масштабируемое на заданное количество процессоров, узлов и машин.

Доступные на настоящий момент программные интерфейсы для организации параллельных вычислений, такие как OpenMP [1] (для систем с разделяемой памятью) и MPI [2] (для систем с передачей сообщений), созданы для языков C и Фортран, а потому являются низкоуровневыми и не адекватными современному языку объектно-ориентированного программирования, таким как C++, C# и Java. Кроме того, эти интерфейсы базируются на использовании библиотек, а не на соответствующих конструкциях языков программирования.

С другой стороны, программные средства для организации Grid-вычислений, такие как Globus Toolkit [3], предназначены для сбалансированного распределения множества заданий (приложений) по вычислительной сети, но не для распараллеливания отдельных программ как таковых [4]. Кроме того, эти средства очень сложны в конфигурировании, развертывании и использовании.

Язык MS# [11] есть адаптация базовой идеи языка Polyphonic C# [5] (более точно, join-исчисления [6]) на случай распределенных вычислений. В то же время, MS# включает в себя конструкции, которые делают его средством высокоуровневого многопоточного программирования для мультаядерных процессоров.

Базовая концепция параллелизма языка MS# заключена в понятиях “асинхронного” (async) и “перемещаемого” (movable) методов. В тексте программы в определение таких методов добавляется одно из двух специальных ключевых слов async или movable:

```
modifiers [ async | movable ] method_name ( arguments )
{
  < method body >
}
```

Вызов async-метода аналогичен порождению нового (локального) потока, в котором будет выполняться тело этого метода. При вызове же movable-метода он может быть спланирован для исполнения на

¹ Рыбинская государственная авиационная технологическая академия, факультет радиоэлектроники и информатики, ул. Пушкина, 53, 152934, г. Рыбинск, Ярославская обл.; e-mail: avpetrov@computer.org

² Исследовательский центр искусственного интеллекта Института программных систем РАН, 152020, г. Переславль-Залесский, Ярославская обл.; e-mail: Yury@serdyuk.botik.ru

любом узле кластера или Grid-сети. Взаимодействие `async`- и `movable`-методов осуществляется через каналы и обработчики, являющиеся специальными синтаксическими категориями языка `MC#`. Интересно отметить, что после введения этих средств в язык `MC#` понятие (синхронного и асинхронного) канала было также введено в состав базовых объектов библиотеки `Joins` [12] — реализации функциональности языка `Polyphonic C#` в виде библиотеки для платформы `.NET Framework 2.0`.

Определение каналов и связей в `MC#`-программах производится с помощью связей в стиле языка `Polyphonic C#`:

```
public handler getInt int ( ) & public channel sendInt ( int x )
{
    return ( x );
}
```

Тело связки исполняется только в случае вызова всех методов (каналов и обработчика), присутствующих в заголовке связки. Этих базовых средств языка `MC#` оказывается достаточно для построения любого параллельного распределенного приложения с произвольной схемой взаимодействия его отдельных компонентов [7].

2. Многопоточное программирование на языке `MC# 2.0`. В декабре 2006 г. специалисты университета г. Беркли (США) опубликовали отчет “The Landscape of Parallel Computing Research: A View from Berkeley” [13] о современном состоянии исследований в области параллельных вычислений. В нем отмечается бурный рост выпуска процессоров с многоядерной архитектурой, когда рынок постепенно заполняют компьютеры теперь уже с 4- и 8-ядерными процессорами, и предсказывается появление систем с 16 и 32 ядрами для массового применения. Более того, в начале 2007 г. корпорация Intel представила 80-ядерный однокристалльный процессор, получивший название `Teraflops Research Chip` [14]: этот процессор может достигать производительности 1,01 терафлоп при минимальной тактовой частоте ядра 3,16 ГГц. По прогнозам Intel, к 2010 г. четверть объема всех поставляемых серверов будут иметь терафлопную производительность. Авторы упомянутого отчета в качестве основного своего вывода утверждают, что главное стратегическое направление развития параллельных технологий — это упрощение процессов создания программ, которые способны эффективно работать на параллельных архитектурах и, в частности, на чипах, насчитывающих (многие) тысячи ядер/процессоров. При этом особую значимость приобретает выработка новых моделей программирования, которые не зависят от числа процессоров и являются универсальными, т.е. допускают распараллеливание как по функциям, так и по данным. Появляющиеся в настоящий момент модели многопоточного программирования для мультиядерных процессоров можно разбить на две группы: библиотеки, расширяющие традиционные языки средствами многопоточного программирования, и новые высокоуровневые языки параллельного программирования. Типичными представителями первой группы являются такие общеизвестные технологии, как `OpenMP` [15], `Intel Threading Building Blocks` [16], а также пакет `Qt Concurrent` [17]. Чаще всего они представляют собой набор компонентов и классов (прежде всего ориентированных на язык `C++`) для создания многопоточных приложений без использования классических низкоуровневых механизмов, применяемых в параллельных алгоритмах, таких, как критические секции, флаги, семафоры и др. Поддержка параллельной обработки включена непосредственно в такие компоненты (например, автоматическое масштабирование на количество доступных ядер), а прикладному программисту предоставляется API (`Application Programming Interfaces`) для их использования (обычно на основе параметризованных по типам (шаблонов) классов).

Ко второй группе средств относятся такие языки, как `UPC` (`Unified Parallel C` [18]), `Chapel` [19], `Titanium` [20], `Fortress` [21], `X10` [22], а также язык `MC#`, разработанный в Институте программных систем РАН, г. Переславль-Залесский. Следует отметить, что многие из этих языков стали номинантами `HPC Challenge Award Competition 2006` [23] и были отмечены на конференции `SuperComputing'06` в г. Тампа, США (ноябрь 2006 г.).

Основное отличие этих языков от библиотек для многопоточного программирования состоит в том, что они включают в себя новые, более абстрактные и высокоуровневые конструкции, позволяющие точно, компактно и понятно для человека описывать параллельные процессы и их взаимодействие между собой. В этих языках присутствуют три основных вида конструкций:

- конструкции для порождения параллельных процессов (потоков): `async`-методы, `activities` и т.д.;
- средства синхронизации параллельных процессов: барьеры, связки (`chords`), конструкции `finish`, `clocks` и др.;
- средства распределения данных между процессами: `shared`-переменные, `regions`, `distributions` и т.п.

Ключевыми понятиями первоначальной версии языка `MC#` [8] были так называемые `movable`-методы — методы, которые могут быть спланированы для исполнения на удаленной машине, а также одно-

направленные каналы и BD-каналы — каналы, по которым данные могут передаваться в обоих направлениях. В качестве средства синхронизации в этой версии использовались связи (chords) в стиле языка Polyphonic C#. Основные отличия системы программирования MC# 2.0 [7] от исходного варианта состоят в следующем:

- добавлены async-методы и система автоматической балансировки нагрузки на ядра/процессоры локальной машины;
- добавлены обработчики канальных сообщений взамен BD-каналов;
- изменена семантика работы с каналами и обработчиками;
- реализована интеграция языка MC# в Microsoft Visual Studio 2005.

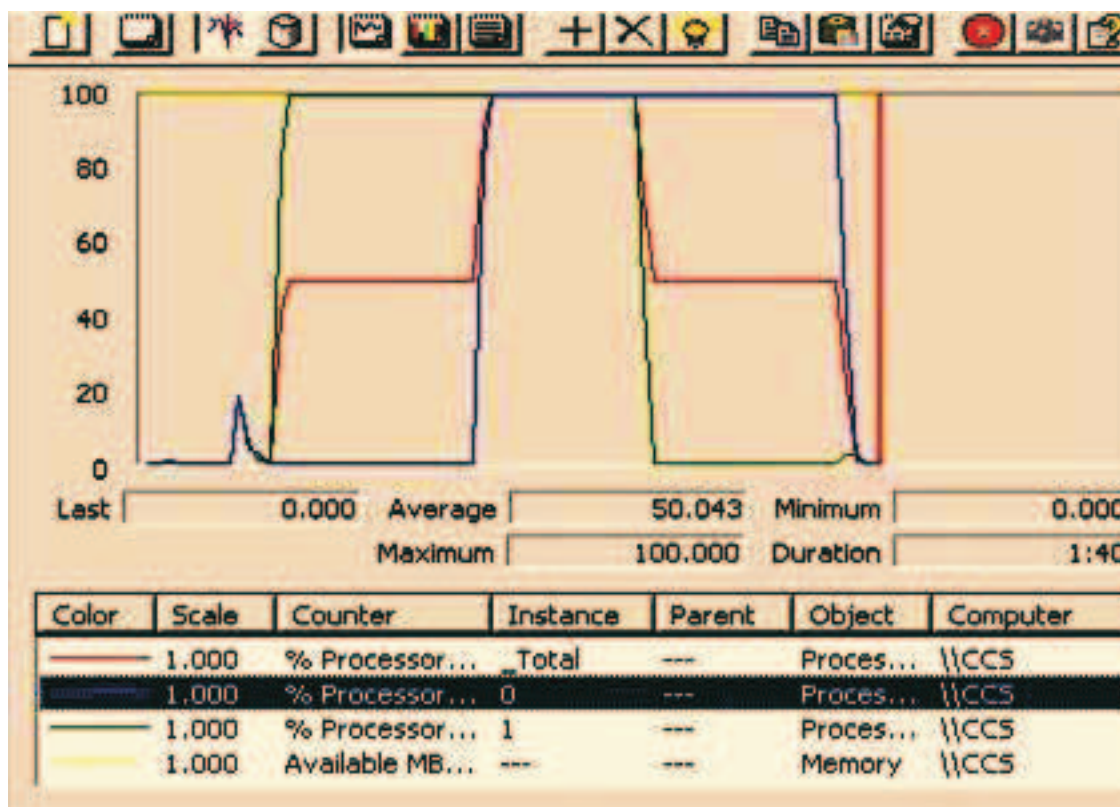


Рис. 1. Автоматическая балансировка нагрузки на процессоры локальной машины

В дополнение к механизму сбалансированного распределения movable-методов по машинам сети (в частности, узлам кластера) в систему программирования MC# 2.0 для ОС Windows включена подсистема автоматической балансировки нагрузки на ядра/процессоры локальной машины. Она базируется на оценке степени текущей загруженности процессоров машины и привязке вновь запускаемых async-методов к наименее загруженному из них. На рис. 1 иллюстрируются два асинхронных метода, запущенных со сдвигом по времени.

На рис. 2 и 3 показаны графики времени работы последовательных и параллельных вариантов программ перемножения матриц с удвоенной точностью и быстрого преобразования Фурье (БПФ).

Добавление обработчиков канальных сообщений (конструкций handler) взамен BD-каналов позволило получить более компактное и теоретически обоснованное множество базовых конструкций языка MC# [9]. В соответствии со спецификой языка MC#, каналы и обработчики могут передаваться в качестве аргументов методов (в частности, async- и movable-методов) отдельно от объектов, которым они принадлежат (в рамках которых они объявлены). Кроме того, в MC# 2.0 изменилась семантика работы с ними при распределенных вычислениях: если каналы и обработчики копируются (пересылаются) на удаленную машину автономно или в составе некоторого объекта, то там они становятся прокси-объектами, т.е. посредниками для исходных каналов и обработчиков. Эта подмена скрыта от прикладного программиста — он может использовать переданные каналы и обработчики (а в действительности, прокси-объекты для них) на удаленной машине так же, как и оригинальные: как обычно, все действия над прокси-объектами переправляются Runtime-системой языка MC# на исходные каналы и обработчики. В этом отношении они

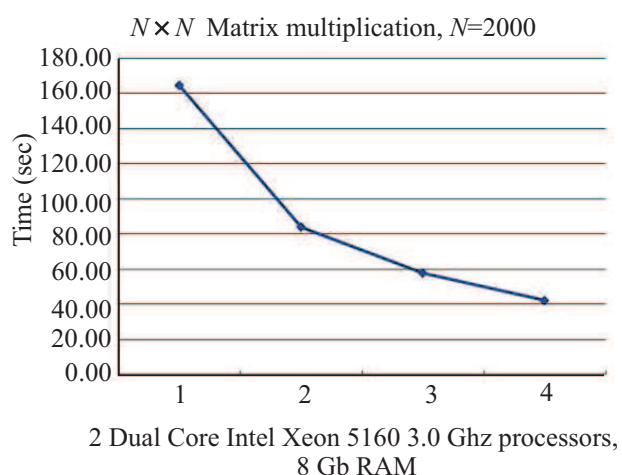


Рис. 2. График времени работы программы перемножения матриц

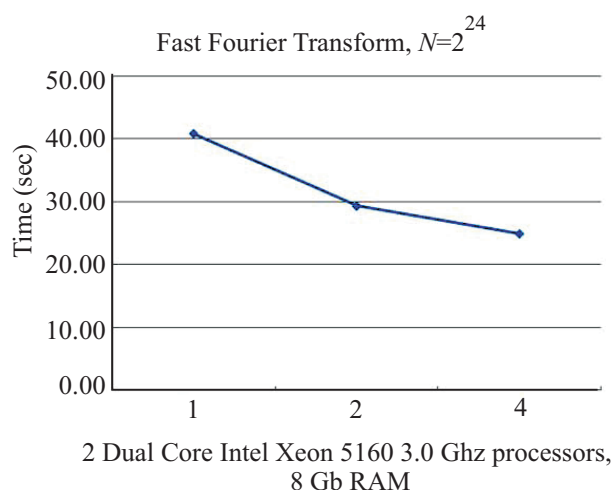


Рис. 3. График времени работы программы БПФ

отличаются от обычных объектов: действия над последними на удаленной машине на исходные объекты не передаются. Более подробно об этом, а также примеры программ, использующих каналы и обработчики, можно найти в [7]. Для локальной версии языка MS#, использующей асинхронные методы, для ОС Windows реализована интеграция с Microsoft Visual Studio 2005 (рис. 4).

```

SumBinTree.mcs
public class SumBinTree {

    public static void Main( String[] args ) {

        int depth = System.Convert.ToInt32( args [0] );

        SumBinTree sbt = new SumBinTree();
        BinTree btree = new BinTree( depth );

        sbt.Sum( btree, sbt.c );

        Console.WriteLine( "Sum = " + sbt.Get() );
    }

    handler Get int () & channel c( int x )
    {
        return ( x );
    }

    public async Sum( BinTree btree, channel (int) c ) {

        if ( btree.left == null )
            c ( btree.value );
        else {

```

Рис. 4. Интеграция MS# в Visual Studio 2005

В рамках Visual Studio 2005 программист теперь может создавать MS#-проекты, состоящие из MS#- и C#-модулей, компилировать их и запускать на выполнение.

В начале статьи мы отмечали, что одним из средств повышения уровня абстракции в параллельном программировании является разработка библиотек шаблонов для решения типовых задач в этой области.

Примерами таких библиотек являются Intel Threading Building Blocks (далее Intel TBB), Qt Concurrent и др. Среди шаблонов, которые в них реализованы, имеются `parallel_for`, `parallel_reduce`, `parallel_while`, `pipelining` и др., а также такой специальный компонент как “планировщик задач” (task scheduler). Основное назначение этих шаблонов — освободить прикладного программиста от явного порождения параллельных потоков и управления ими при выполнении циклических вычислений. В частности, в библиотеке Intel TBB имеются классы `AutoPartitioner` и `ManualPartitioner`, с помощью которых производится либо автоматическое, либо управляемое программистом отображение пространства итераций на отдельные потоки. Так, типичными аргументами вызова шаблона `parallel_for` в Intel TBB являются:

- размер пространства итераций,
- функциональный объект, включающий в себя обрабатываемую функцию и обрабатываемые данные,
- тип разбиения пространства итераций: автоматический или ручной.

Пример такого вызова:

```
parallel_for ( blocked_range <size_t> ( 0, n ), Apply ( a ), auto_partitioner() );
```

Поскольку язык `МС#` является универсальным языком параллельного программирования, то на нем также могут быть реализованы шаблоны, перечисленные выше. Часть API-библиотеки шаблонов на языке `МС#` показана в следующем примере.

```
namespace MCSsharp
{
    class Algorithm
    {
        //ParallelFor API
        public delegate async Exec(Range2d range, channel () result);
        public static void ParallelFor(Exec exe, Range2d range, IPartitioner p);
        . . .
        //ParallelReduce API
        public delegate async Reduce<T>(T Result);
        public delegate async Exec<T>(Range1d range, channel <T> (T) result);

        public static void ParallelReduce<T> (Exec<T> exe, Reduce<T> reduce,
                                             Range1d range, IPartitioner p)
        . . .
    }
}
```

Основные отличия шаблонов `МС#` от шаблонов Intel TBB состоят в следующем:

- пространство итераций (поле индексов) задается специальными объектами `Range1d` и `Range2d`;
- функция обработки части пространства итераций задается посредством асинхронного делегата;
- возврат результатов (и, в частности, сигнала об окончании работы) обрабатываемой функции производится через каналы.

Следует отметить, что подход на основе введения в язык специальной конструкции, задающей абстрактное пространство итераций, принят также и в языке `X10`. Данная конструкция называется там `region` и может задавать поле индексов произвольной размерности. Пример реализации алгоритма перемножения квадратных матриц с помощью шаблона `parallel_for` для Intel TBB и `МС#` приведен в таблице.

Заметим, что в Intel TBB проблема потокобезопасности — корректной работы нескольких потоков над одними и теми же данными — решается введением в описание функционального объекта специального конструктора копирования, создающего отдельную копию аргументов обрабатываемой функции для каждого потока. На настоящий момент при использовании шаблонов `МС#` потокобезопасность обеспечивается самим программистом путем введения в обрабатываемую функцию необходимых операторов копирования аргументов. Облегчение этой задачи для программиста является нашим будущим направлением исследований в этой области. Тем не менее, параллельное программирование с помощью шаблонов имеет и свои недостатки. Основной из них состоит в том, что даже относительно несложные параллельные алгоритмы не всегда соответствуют имеющимся стандартным шаблонам. Так, например, текст программы нахождения простых чисел методом просеивания (решета Эратосфена), реализованный с помощью шаблона `parallel_reduce` из библиотеки Intel TBB, занимает семь страниц [24]. Соответствующие трудно-

Intel TBB:

```

#include "tbb/parallel_for.h"
#include "tbb/blocked_range2d.h"
using namespace tbb;
const size_t N = 300;
class MatrixMultiplyBody2D
{
    float (*my_a)[N];
    float (*my_b)[N];
    float (*my_c)[N];
public:
    void operator()
    (const blocked_range2d<size_t>& r ) const
    {
        float (*a)[N] = my_a;
        float (*b)[N] = my_b;
        float (*c)[N] = my_c;
        for( size_t i=r.rows().begin();
            i!=r.rows().end(); ++i )
        {
            for( size_t j=r.cols().begin();
                j!=r.cols().end(); ++j )
            {
                float sum = 0;
                for( size_t k=0; k<N; ++k )
                    sum += a[i][k]*b[k][j];
                c[i][j] = sum;
            }
        }
        MatrixMultiplyBody2D( float c[N][N],
            float a[N][N], float b[N][N] ) :
            my_a(a), my_b(b), my_c(c)
        {}
    };
    void ParallelMatrixMultiply(float c[N][N],
        float a[N][N], float b[N][N])
    {
        parallel_for( blocked_range2d<size_t>(0, N,
            0, N),
            MatrixMultiplyBody2D(c,a,b),
            auto_partitioner());
    }
}

```

Язык МС#:

```

using MSharp;
class FooClass
{
    float[,] A;
    float[,] B;
    float[,] C;
    public void MMultiply(Range2d arr,
        channel()complete)
    {
        for (int i = arr.row_start; i < arr.row_end;
            i++)
            for (int j = arr.col_start; j < arr.col_end;
                j++)
            {
                float sum = 0;
                for (int k = arr.col_start;
                    k < arr.col_end; k++)
                    sum += A[i, k] * B[k, j];
                C[i, j] = sum;
            }
        complete.Send();
    }
    void ParallelMatrixMultiply(float c[,],
        float a[,], float b[,])
    {
        A=a;
        B=b;
        C=c;
        Algorithm.ParallelFor(
            new Algorithm.Exec(MMultiply),
            new Range2d(0, c.GetLength(0), 0,
                c.GetLength(0),));
    }
}

```

сти имеют место и при реализации этой программы с помощью библиотеки шаблонов МС#. С другой стороны, прямая запись этого алгоритма на языке МС# является компактной и прозрачной [7].

3. МС# Grid System. Тема “Grid-вычислений” остается популярной темой в области вычислительной науки и практики. С одной стороны, появляются новые, усовершенствованные версии традиционных Grid-инструментов, таких как Globus Toolkit 4.0 [25], Grid Programming Environment [26], а с другой стороны, продолжают развиваться системы на базе МРІ для Grid-вычислений, такие как МРІСН-GX [27]. Традиционные Grid-инструменты ориентированы на поддержку исполнения автономных заданий, которые не взаимодействуют между собой в процессе вычислений, что резко снижает круг задач, которые можно решить с помощью этих средств. Недостатками подходов, использующих ту или иную версию МРІ для Grid-вычислений, являются традиционные недостатки этого интерфейса: фактически явное управление распределением вычислительных процессов по узлам, необходимость программировать вручную передачу сложных данных между узлами Grid-сети (осуществлять сериализацию/десериализацию данных), к которым добавляются проблемы установки, развертывания и конфигурирования самих МРІ-систем.

Предлагаемый нами подход, который дает возможность устранить многие из названных выше недостатков, состоит в использовании высокоуровневого языка параллельного программирования `MC#`, позволяющего разрабатывать параллельные распределенные приложения, которые могут исполняться единым образом на всем спектре параллельных архитектур — от многоядерных процессоров до Grid-сетей. Компилятор этого языка совместно с Runtime-системой, ориентированной на поддержку исполнения программ на множестве кластеров и отдельных машин, и составляет основу системы `MC# Grid System`. Выбор в качестве базового языка `C#` (в отличие от языка `Java`, традиционно используемого в Grid-системах) дает возможность использовать такие его мощные расширения, как параметризуемые по типам классы (`generic classes`), средства работы с реляционными и слабоструктурированными данными из стандарта `C# 3.0` и др. Поддержку исполнения `MC#`-программ на глобальной (Grid-) сети осуществляет Runtime-система — ключевой компонент `MC# Grid System`. Основными этапами ее работы являются:

- загрузка Grid-сети (инициализация Runtime-системы),
- запуск приложения на исполнение,
- остановка Grid-сети (завершение работы Runtime-системы).

Под Grid-сетью понимается совокупность кластерных вычислительных систем, а также отдельных машин, которые работают под управлением ОС `Linux` и на которых установлена система `Mono` — свободно распространяемая реализация платформы `.NET` для `Unix`-подобных систем [28]. Одна из машин этого множества назначается главной машиной Grid-сети — с нее происходит загрузка и остановка Grid-сети, а также запуск пользовательских приложений. Загрузка Grid-сети осуществляется запуском процедуры `gboot`. Ее параметром является имя XML-файла с описанием конфигурации Grid-сети. В этом файле описываются каждый кластер и каждая отдельная машина, на которых предполагается исполнение `MC#`-программ. Примером такого конфигурационного файла является следующая конструкция:

```
<?xml version="1.0"?>
<grid id="skif_al" host="skif.botik.ru" port="30003">
  <cluster id="skif" host="skif.botik.ru" port="30004" accesstype="ssh"
    mcsgpath="/home/mcsharp.grid.system/">
    <node host="localhost" port="30005" processors="2" accesstype="rsh"/>
    <node host="node-11" port="30005" processors="2" accesstype="rsh"/>
    <node host="node-12" port="30005" processors="2" accesstype="rsh"/>
    <node host="node-13" port="30005" processors="2" accesstype="rsh"/>
    <node host="node-14" port="30005" processors="2" accesstype="rsh"/>
    <node host="node-21" port="30005" processors="2" accesstype="rsh"/>
    <node host="node-22" port="30005" processors="2" accesstype="rsh"/>
    <node host="node-23" port="30005" processors="2" accesstype="rsh"/>
    <node host="node-24" port="30005" processors="2" accesstype="rsh"/>
    <node host="node-31" port="30005" processors="2" accesstype="rsh"/>
    <node host="node-32" port="30005" processors="2" accesstype="rsh"/>
    <node host="node-33" port="30005" processors="2" accesstype="rsh"/>
    <node host="node-34" port="30005" processors="2" accesstype="rsh"/>
    <node host="node-41" port="30005" processors="2" accesstype="rsh"/>
    <node host="node-42" port="30005" processors="2" accesstype="rsh"/>
    <node host="node-44" port="30005" processors="2" accesstype="rsh"/>
  </cluster> <!-- 32 -->
  <cluster id="al" host="al.botik.ru" port="30004" accesstype="ssh"
    mcsgpath="/home/mcsharp.grid.system/">
    <node host="localhost" port="30005" processors="8" accesstype="ssh"/>
  </cluster> <!-- 8 -->
  <cluster id="hpi1" host="hpi1.botik.ru" port="30004" accesstype="ssh"
    mcsgpath="/home/distr/mcsharp.grid.system/">
    <node host="localhost" port="30005" processors="2" accesstype="ssh"/>
  </cluster> <!-- 2 -->
  <cluster id="hpi2" host="hpi2.botik.ru" port="30004" accesstype="ssh"
    mcsgpath="/home/distr/mcsharp.grid.system/">
    <node host="localhost" port="30005" processors="2" accesstype="ssh"/>
  </cluster> <!-- 2 -->
</grid> <!-- 44 -->
```

Атрибут `accesstype` задает тип входа на машину Grid-сети. Для осуществления автоматического входа на машины должен быть обеспечен (skonфигурирован) беспарольный вход через `rsh/ssh` [29]. Соответственно, на каждой из машин должны быть открыты порты, перечисленные в конфигурационном файле. Задание количества процессоров каждой машины используется Runtime-системой, поддерживающей автоматическое распределение нагрузки (а именно, запускаемых `movable`-методов) по узлам Grid-сети. Атрибут `mcsgpath` задает расположение библиотек Runtime-системы на удаленной машине, что позволяет свести к минимуму работу по установке и конфигурированию MC# Grid System на узлах Grid-сети. Поскольку фронтенды (главные узлы) кластеров часто включены в несколько сетей — обычно это частные (`private`) сети, объединяющие его с рабочими узлами кластера, и общие (`public`) глобальные сети, то в качестве их имен (атрибут `host`) должны указываться имена (адреса), общие для всех таких сетей. Перед запуском приложения его исполнимые модули и библиотеки должны быть размещены на каждом узле Grid-сети. Это размещение пользователь может выполнить с помощью специальной процедуры `uploader`. Перед запуском в Grid-сети MC#-программа может быть отлажена как локально, т.е. в рамках отдельной машины, так и распределенно в рамках одного кластера. Тем самым отсутствует необходимость отладки приложений непосредственно на глобальной сети.

Рендеринг изображений — это построение графических образов по их описаниям на формальном языке. В настоящее время разработано множество пакетов для решения этой задачи, среди которых одним из основных является пакет `Povray` (`Persistence of Vision Ray Tracer`) [30]. Этот пакет реализован на языке `C++` и первоначально не был ориентирован на параллельные вычисления. Со временем появились дополнительные патчи к этому пакету, которые позволяют запускать его как `MPI`-программу на различных платформах. Однако каждый из этих патчей обычно ориентирован на какую-либо конкретную версию пакета `Povray`, и до сих пор не существует официальной параллельной реализации этого пакета. Тем не менее, существует очень простой способ, позволяющий построить параллельную версию программы `Povray`.

Он использует тот факт, что эта программа имеет в качестве своих входных параметров, среди прочих, параметры `+SC` и `+EC`, с помощью которых задаются начальный и конечный столбец (а фактически, вертикальная полоса) изображения, рендеринг которого необходимо осуществить. Таким образом, зная ширину и высоту всего изображения, а также количество процессоров, на которых будет производиться рендеринг, можно разбить все изображение на отдельные фрагменты и запустить необходимое количество копий программы `Povray` с соответствующими значениями параметров `+SC` и `+EC`. Именно такой подход был выбран при реализации параллельной части программы рендеринга с помощью пакета `Povray` на языке `MC#`. Фактически, параллельная программа рендеринга на языке `MC#`, ориентированная на исполнение в Grid-среде, выполняет следующие действия:

- считывает файлы с описанием изображения, которое необходимо построить;
- на основании размеров изображения и заданного количества фрагментов, на которое оно разбивается, запускает соответствующее количество `movable`-методов; входными аргументами этих методов являются символическое описание требуемого изображения и параметры для старта программы `Povray`;
- каждый `movable`-метод, исполняясь на отдельном узле, запускает задачу `Povray` для рендеринга соответствующего фрагмента;
- по окончании работы `Povray` каждый `movable`-метод считывает построенный файл-изображение с построенным фрагментом и пересылает данный фрагмент в главную программу;
- по получении всех фрагментов главной программой строится результирующее изображение, которое записывается на диск и воспроизводится на экране.

Особенность выполнения этой программы в Grid-среде состоит в том, что пересылка файлов, а точнее,

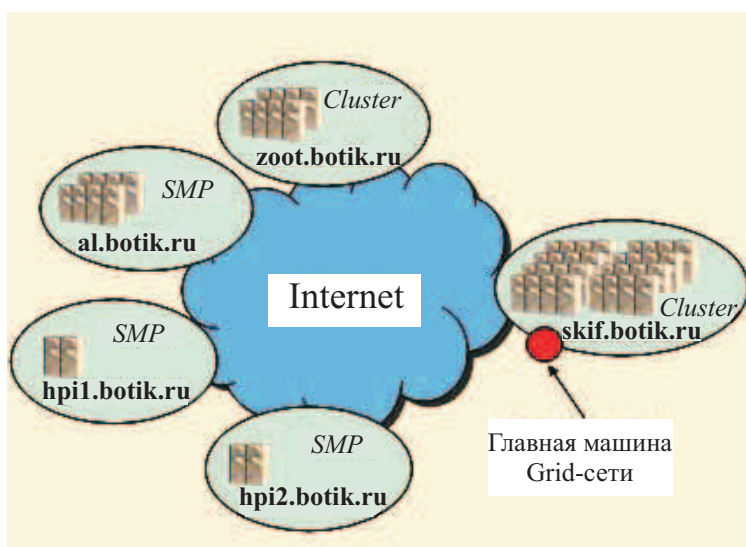


Рис. 5. Конфигурация Grid-сети для рендеринга изображений

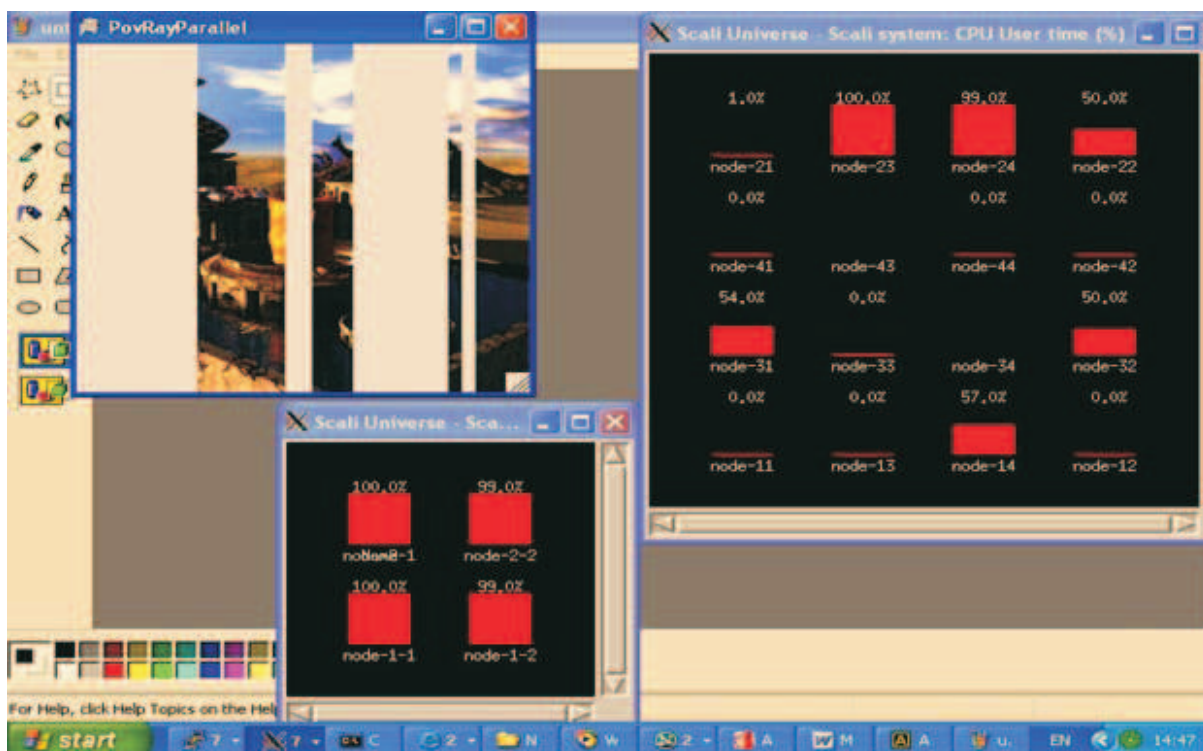


Рис. 6. Загрузка процессоров и частично построенное изображение при работе MC# Grid System

их содержимого, реализована через передачу аргументов movable-методов и пересылку по каналам, объявленным в MC#-программе.

Параллельная часть программы, написанная на языке MC#, имеет небольшой (по количеству строк) объем и легко разрабатывается за 1–2 дня. Конфигурация Grid-сети, на которой проводились эксперименты по рендерингу изображений, показана на рис. 5

Следует отметить, что применение платформы .NET, ориентированной на использование байт-кода, дает возможность применять в Grid-сети машины и кластеры с различной архитектурой и при этом избегать перекомпиляции приложений. В частности, общее количество процессоров в наших экспериментах достигало 56, среди которых были процессоры Itanium-2, AMD Athlon MP 2000+ и Pentium III. Оптимальная конфигурация, на которой достигались наилучшие результаты, состояла из кластера с 16-ю двухпроцессорными узлами на базе AMD Athlon MP 2000+, 8-процессорного сервера на базе Itanium-2 и двух двухпроцессорных серверов на основе Itanium-2. Использование в общем вычислительном поле кластера с малопроизводительными процессорами Pentium III почти в два раза ухудшало показатели скорости рендеринга. Скриншот, на котором показана загрузка

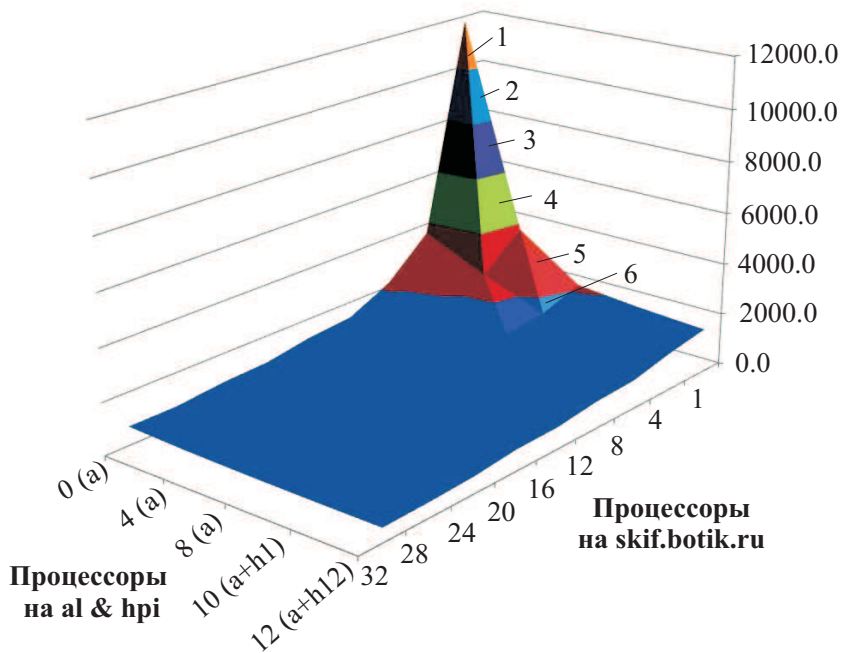


Рис. 7. График времени рендеринга изображения benchmark.pov размером 1024 × 768: 1) 10000.0–12000.0; 2) 8000.0–10000.0; 3) 6000.0–8000.0; 4) 4000.0–6000.0; 5) 2000.0–4000.0; 6) 0.0–2000.0

процессоров двух кластеров и окно с частично построенным изображением, представлен на рис. 6.

На рис. 7 представлен график зависимости времени рендеринга от количества использованных процессоров. По одной оси откладывалось количество использованных процессоров кластера на AMD Athlon MP 2000+ (количество процессоров от 1 до 32), по другой — количество процессоров Itanium-2 (на 8-процессорном сервере и двух одиночных двухпроцессорных серверах). В качестве изображения для рендеринга брался стандартный тест benchmark.pov с размером изображения 1024×768 .

Проведенные эксперименты в рамках Grid-сети небольшого размера (из 1–2 кластеров и трех многопроцессорных серверов) дали положительные результаты как в смысле уменьшения времени рендеринга (в 21 раз по сравнению со временем исполнения на одном процессоре), так и в смысле упрощения разработки и запуска распределенных программ на “корпоративных” Grid-сетях. Данный подход кардинально отличается от используемых на данный момент Grid-технологий, которые фактически не позволяют распараллелить исполнение программы на все доступные машины, а дают лишь возможность отправить программу на одну из них с подходящими характеристиками [10]. Кроме того, наш подход значительно упрощает процедуру развертывания и конфигурирования Grid-сети — эта процедура сводится к установке .NET и MC# Grid System на каждой машине сети, настройке беспарольного входа с главной машины сети на все остальные и открытия одного порта на каждой из них.

Для дальнейшего упрощения настройки и управления Grid-сетью, а также для мониторинга исполнения приложения мы разрабатываем графическую консоль, реализующую эти функции.

Заключение. В данной работе была представлена система программирования MC# 2.0, одной из целей которой является значительное повышение продуктивности работы программистов, занимающихся созданием параллельных и распределенных приложений. Кроме того, высокоуровневость и прозрачность параллельных конструкций этого языка позволит привлечь к регулярному параллельному программированию значительно большее число программистов. Следует также отметить, что для достижения приемлемой производительности программ, написанных на языке MC# и предназначенных для исполнения на многоядерных процессорах, возможно использование специальных библиотек, ускоряющих работу численных алгоритмов, реализованных на языке C#. Среди таких библиотек можно отметить пакет NMath фирмы CenterSpace Software [31]. Основными направлениями дальнейшего развития системы программирования MC# являются разработка версии для Windows-кластеров, что позволит использовать ее на такого рода системах аналогично известному продукту Microsoft Windows Compute Cluster Server 2003, а также разработка средств автоматического распределения данных между async- и movable-методами. Последние из названных средств будут аналогичны средствам, развиваемым в рамках языка X10; они основаны на расширении нотации и действий над массивами, а также на введении новых языковых конструкций типа region и distribution. Что касается MC# Grid System, то здесь первоочередной задачей будет разработка новых Grid-приложений на языке MC#, среди которых факторизация очень больших натуральных чисел методом “квадратичного решета”, планирование выполнения операций на технологическом оборудовании, квантово-механические расчеты и др.

К настоящему времени язык MC# начал использоваться и в учебно-образовательных целях. Учебные курсы по языку MC# были прочитаны на зимних школах Intel по параллельному программированию, состоявшихся в феврале 2007 г. в Санкт-Петербурге и Нижнем Новгороде [32]. Кроме того, на сайте библиотеки учебных курсов MSDN Academic Alliance [33] размещен учебный курс “Кластерные вычисления”, один из разделов которого посвящен программированию на языке MC#. Язык MC# используется также в курсе “Параллельное программирование” в Рыбинской государственной авиационной технологической академии на кафедре “Математическое и программное обеспечение электронных вычислительных средств” [34].

В заключение, авторы хотели бы поблагодарить В. Гузева за участие в реализации системы программирования MC# и М. Коваленко и М. Недева за помощь в проведении вычислительных экспериментов.

СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

1. OpenMP specifications (<http://www.openmp.org/specs>).
2. Message Passing Interface (<http://www-unix.mcs.anl.gov/mpi/>).
3. Globus Toolkit (<http://www.globus.org/toolkit/>).
4. Silva V. Crunch big numbers with GT3 using a quadratic sieve (<http://www-128.ibm.com/developerworks/grid/library/gr-factor/>).
5. Benton N., Cardelli L., Fournet C. Modern concurrency abstractions for C# // ACM Transactions on Programming Languages and Systems. 2004. 26, N 5. 769–804.
6. Fournet C., Gonthier G. The join calculus: a language for distributed mobile programming // Proc. Applied Semantics Summer School. 2000. Lecture Notes in Computer Science. Vol. 2395. Berlin: Springer, 2000. 268–292.

7. *Serdyuk Yu.* MC# 2.0: a language for concurrent distributed programming based on .NET” // .NET Technologies 2006, 4th International Conference, Plzen, Czech Republic, 29 May – 1 June, 2006 (<http://www.mcsharp.net/publications/NET2006.pdf>).
8. *Guzev V., Serdyuk Yu.* Asynchronous parallel programming language based on the Microsoft .NET platform // PaCT-2003. Lecture Notes in Computer Science. Vol. 2763. Berlin: Springer, 2003. 236–243.
9. *Serdyuk Yu.* A formal basis for the MC# programming language (Extended Abstract) (http://www.mcsharp.net/publications/formal_basis_extended_abstract.pdf).
10. *Гузев В., Сердюк Ю.* MC# Grid System: подход к Grid-вычислениям на основе параллельного, распределенного языка программирования // Тр. конференции “Научный сервис в сети Интернет: распределенные вычислительные технологии”. Новороссийск, сентябрь 2005 г. 41–43.
11. <http://www.mcsharp.net>
12. <http://research.microsoft.com/cruss/joins/>
13. <http://www.eecs.berkeley.edu/Pubs/TechRpts/2006/EECS-2006-183.pdf>
14. <http://www.intel.com/research/platform/terascale/teraflops.htm>
15. <http://www.openmp.org>
16. <http://www.intel.com/cd/software/products/asm-na/eng/294797.htm>
17. <http://labs.trolltech.com/page/Projects/Threads/QtConcurrent>
18. <http://upc.gwu.edu/>
19. <http://chapel.cs.washington.edu/>
20. <http://titanium.cs.berkeley.edu/>
21. <http://fortress.sunsource.net>
22. <http://x10.sourceforge.net/x10home.shtml>
23. <http://www.hpcchallenge.org/>
24. <http://softwareblogs.intel.com/2006/12/18/threading-building-blocks-solution-looking-for-a-problem/>
25. <http://www.globus.org/toolkit/>
26. <http://gpe4gtk.sourceforge.net/>
27. <http://www.moredream.org/mpich.htm>
28. <http://www.mono-project.com>
29. <http://cfm.gs.washington.edu/security/ssh/client-pkauth/>
30. <http://www.povray.org>
31. <http://www.centerspace.net/>
32. <http://www.itlab.unn.ru/?doc=835>
33. <http://www.microsoft.com/rus/msdnaa/curricula/Default.aspx>
34. <http://parallel-brains.narod.ru/>

Поступила в редакцию
27.11.2007
